

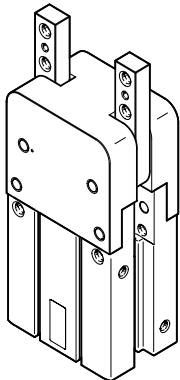
旋转气爪 DHRC

FESTO



主要特性

一览



- 侧向夹爪支撑，用于大扭矩负载
- 夹爪定位选项
- 重复精度很高
- 接近开关，用于感测终端位置上的活塞位置；位置变送器用于感测任意位置上的活塞位置
- 有多种驱动器转接安装选项
- 灵活的应用选项：可被用作双作用和单作用抓手

位置检测

[A] 通过接近开关
用接近开关感测任意所需的位置。

抓手功能

[] 双作用
接通气源压力后打开或合拢

[S] 单作用，常开
未接通压力时打开。接通压力时合拢。

抓取力保持

[N/O] 常开
未接通压力时，通过弹簧力打开

- 注意 -

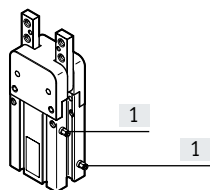
选型软件

抓手选型

→ www.festo.com

主要特性

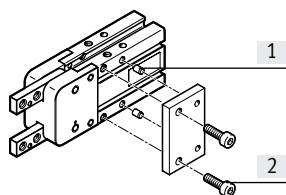
气源口



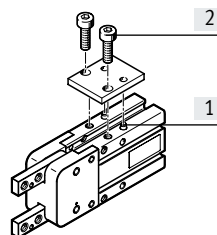
[1] 气源口

安装选项

从侧面安装

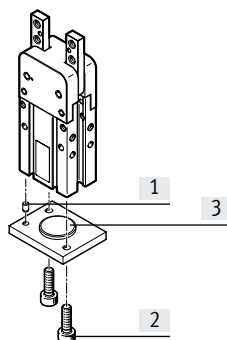
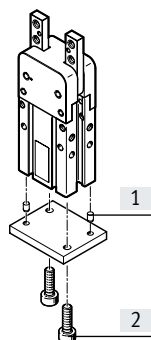


垂直安装



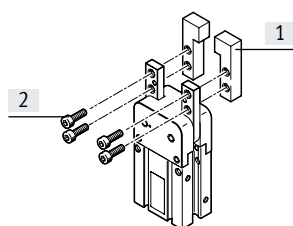
[1] 定位套
[2] 固定螺丝

从底部安装



[1] 定位套
[2] 固定螺丝
[3] 底座

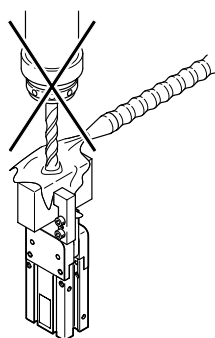
安装外部手指



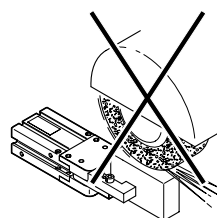
[1] 外部手指
[2] 固定螺丝

注意

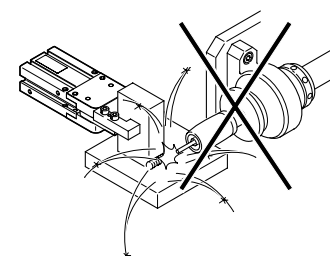
该型抓手不适用于以下或类似应用场合:



- 机加工
- 腐蚀性介质



- 研磨屑

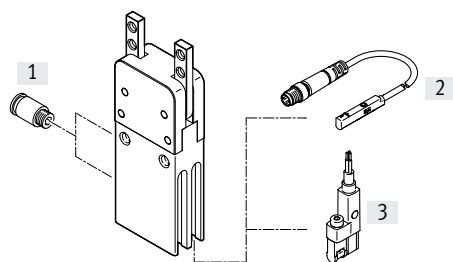


- 焊渣

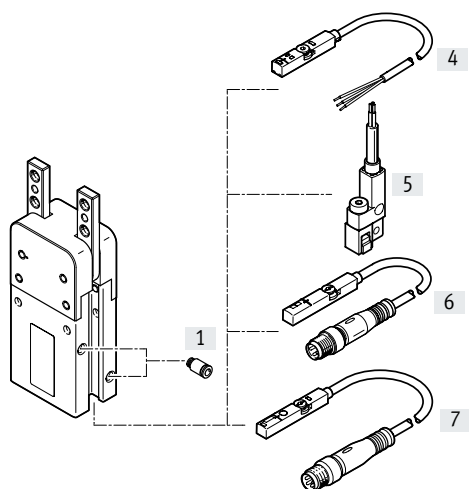
外围元件一览

外围元件一览

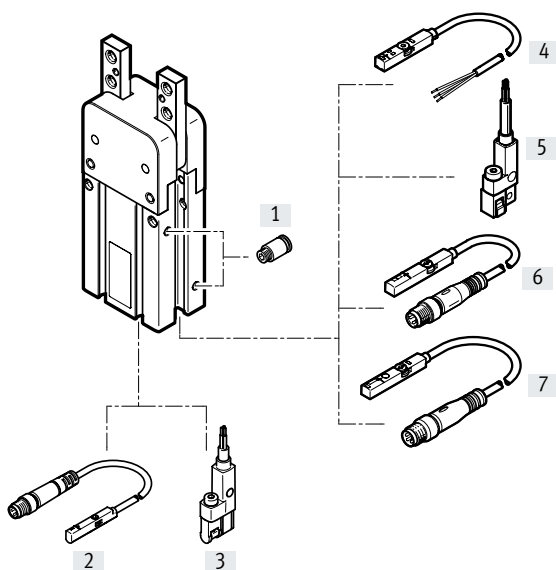
规格 6



规格 10



规格 16 ... 32



附件	型号/订货代码	适用规格	简要说明	→ 页码/Internet
[1]	快插接头 QS	6 ... 32	用于连接标准外径气管	qs
[2]	接近开关 SMT-10M	6, 16 ... 32	用于感测终端位置上的活塞位置	21
[3]	接近开关 SMT-10G	6, 16 ... 32	用于感测终端位置上的活塞位置	21
[4]	接近开关 SMT-8M	10 ... 32	用于感测终端位置上的活塞位置	21
[5]	接近开关 SMT-8G	10 ... 32	用于感测终端位置上的活塞位置	21
[6]	位置变送器 SMAT-8M	10 ... 32	用于感测任意位置上的活塞位置	22
[7]	位置变送器 SDAS-MHS	10 ... 32	用于感测任意位置上的活塞位置	22

型号代码

001	系列	
DHRC	旋转气爪	

002	规格 [mm]	
6	6	
10	10	
16	16	
20	20	
25	25	
32	32	

003	位置感测	
A	通过接近开关	

004	抓手功能	
	双作用	
S	单作用，常开	

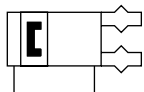
005	抓取力支持	
	无	
NO	常开	

技术参数

功能

双作用

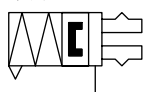
DHRC...-A



功能派生型

单作用

常开 DHRC...-S-NO



规格
6 ... 32 mm

打开角度
180°

 www.festo.com

主要技术参数

规格	6	10	16	20	25	32
结构特点	侧面连接, 力导向运动顺序					
工作方式	双作用		双作用, 单作用, 常开			
抓手功能	旋转					
夹爪数量	2					
最大打开角度	180 deg					
气接口	M3			M5		
抓手重复精度 ¹⁾	≤0.1 mm					
旋转对称	≤0.2 mm					
最大可互换性	≤0.2 mm					
抓手最大工作频率	≤3 Hz			≤2 Hz		
位置感测	通过接近开关					
安装方式	可选: 通过通孔直接安装, 通过螺纹直接安装		可选: 通过通孔直接安装, 通过螺纹直接安装, 通过通孔和燕尾销, 通过内螺纹和燕尾销			
安装位置	任意					

恒定暴露在工作环境中, 100次连续行程后夹爪运动方向上的终端位置偏移

工作和环境条件

规格	6	10	16	20	25	32
工作介质	压缩空气, 符合 ISO 8573-1:2010 [7:4:4]					
工作/先导介质注意事项	可用润滑介质工作 (今后须始终用润滑介质工作)					
环境温度 ¹⁾	-10 ... 60°C					
耐腐蚀等级 CRC ²⁾	0 - 无耐腐蚀能力					

1) 注意接近开关工作范围

2) 耐腐蚀等级 CRC 0, 符合 Festo FN 940070 标准

无耐腐蚀能力。适用于小而不显眼的标准件, 诸如通常磷酸化或经抛光螺纹销、卡簧和夹紧套, 也适用于滚珠轴承 (用于元件 <CRC 3) 和滑动轴承。

技术参数

工作压力 DHRC-...						
规格	6	10	16	20	25	32
工作压力	0.25 ... 0.8 MPa		0.1 ... 0.8 MPa			
	36.25 ... 116 psi		14.5 ... 116 psi			
	2.5 ... 8 bar		1 ... 8 bar			

工作压力 DHRC-...-NO					
规格	10	16	20	25	32
工作压力	0.2 ... 0.8 MPa		0.15 ... 0.8 MPa		
	29 ... 116 psi		21.75 ... 116 psi		
	2 ... 8 bar		1.5 ... 8 bar		

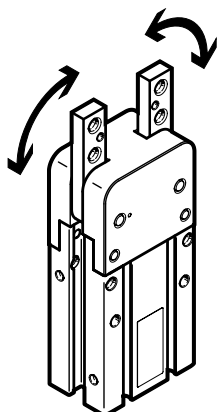
重量 DHRC-...						
规格	6	10	16	20	25	32
产品重量	24.5 g	54 g	111 g	218.4 g	438.5 g	716.5 g

重量 DHRC-...-NO					
规格	10	16	20	25	32
产品重量	59.5 g	112.5 g	220 g	440 g	720.5 g

材料						
规格	6	10	16	20	25	32
壳体	阳极氧化精制铝合金					
夹爪	高合金钢					
顶盖	阳极氧化精制铝合金					
材料注意事项	不含铜和聚四氟乙烯, RoHS 合规					

技术参数

打开与合拢时间



表中所示的打开与合拢时间 [ms] 的测量条件：室温下，工作压力为 6 bar，抓手水平安装，不带附加手指（所示为均值）。用于更大的应用负载时，抓手必须节流。而打开与合拢时间也必须作相应调整。

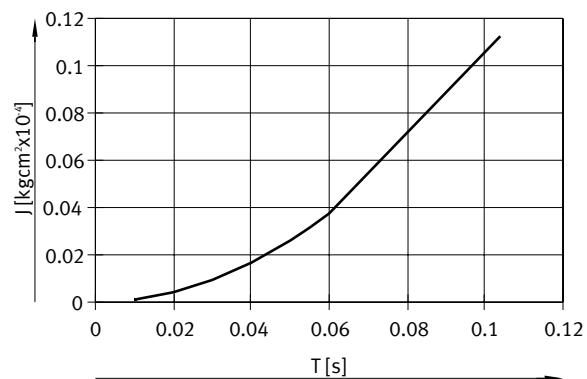
打开与合拢时间 DHRC... 规格	6	10	16	20	25	32
6 bar 时，最小打开时间	10 ms	28 ms	37 ms	44 ms	90 ms	117 ms
6 bar 时，最小合拢时间	19 ms	43 ms	53 ms	57 ms	117 ms	129 ms

打开与合拢时间 DHRC...-NO 规格	10	16	20	25	32
6 bar 时，最小打开时间	53 ms	42 ms	73 ms	147 ms	229 ms
6 bar 时，最小合拢时间	26 ms	21 ms	32 ms	45 ms	65 ms

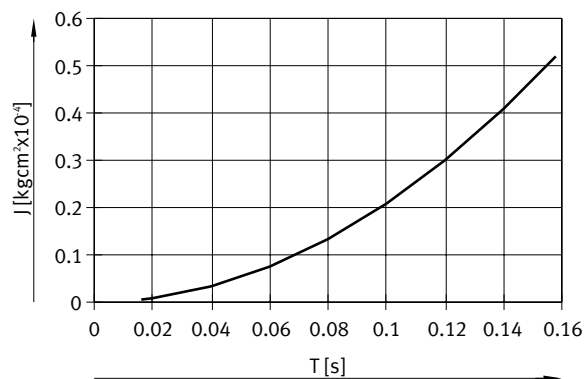
技术参数

6 bar 时待设定打开与合拢时间 t 与手指转动惯量的关系

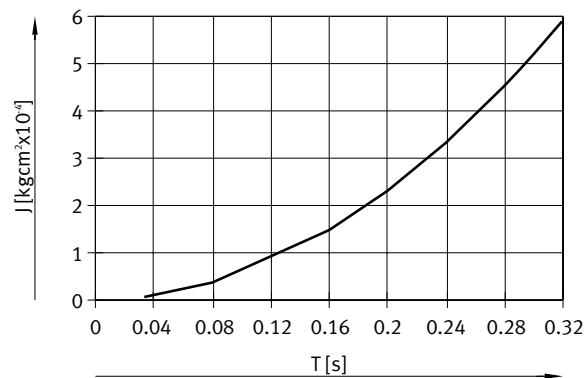
DHRC-6



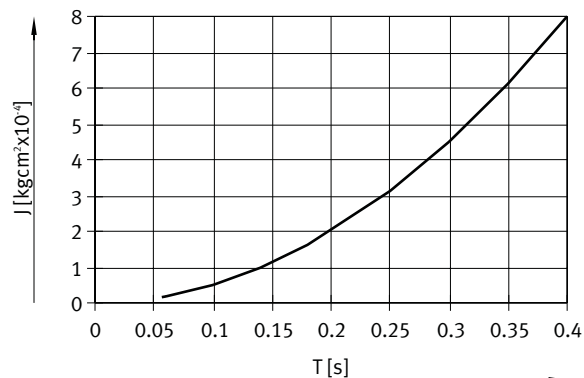
DHRC-10



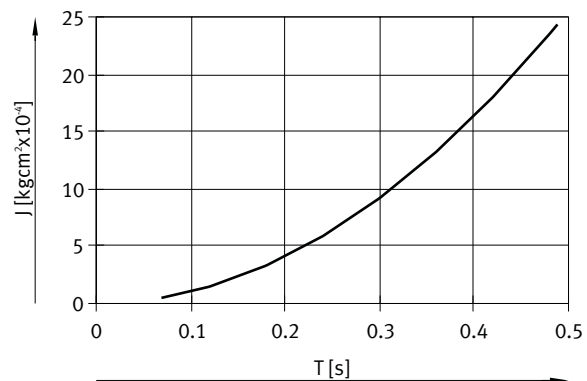
DHRC-16



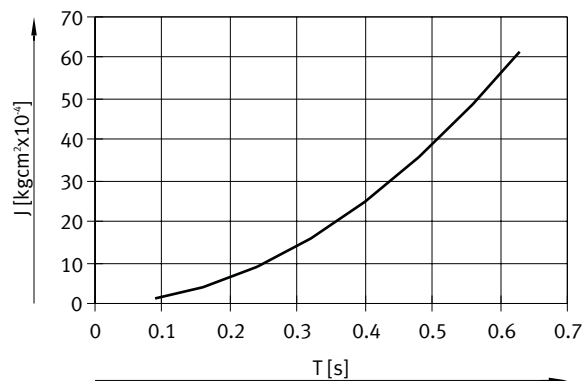
DHRC-20



DHRC-25



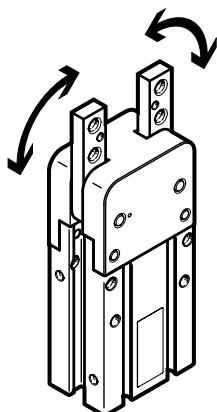
DHRC-32



技术参数

总抓取扭矩

在打开角度范围内，抓取扭矩并不恒定 → 页码 15



总抓取扭矩 DHRC-...

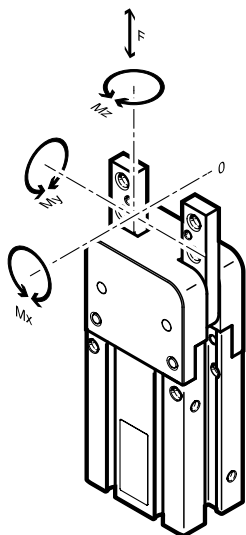
规格	6	10	16	20	25	32
6 bar 时，总抓取扭矩，打开	6.7 Ncm	25.3 Ncm	81.1 Ncm	166.2 Ncm	343.6 Ncm	725.6 Ncm
6 bar 时，总抓取扭矩，合拢	4.8 Ncm	20.4 Ncm	66.8 Ncm	134.3 Ncm	277.5 Ncm	600.1 Ncm

总抓取扭矩 DHRC-...-NO

规格	10	16	20	25	32
6 bar 时，总抓取扭矩，合拢	15.8 Ncm	50.3 Ncm	112 Ncm	239.5 Ncm	539.1 Ncm

夹爪上的静态特性负载值

表中所示许用力和扭矩适用于单个夹爪。包括了杠杆臂、工件或外部手指造成的附加重力和运动时的加速度力。计算扭矩时必须考虑零坐标线（夹爪导轨）。



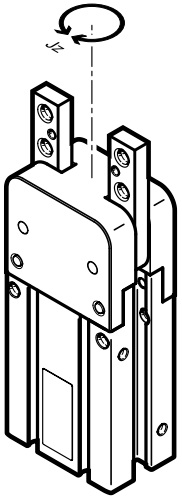
夹爪上的静态特性负载值

规格	6	10	16	20	25	32
夹爪上最大作用力 F_z , 静态	12 N	35 N	60 N	100 N	140 N	210 N
夹爪上最大扭矩 M_x , 静态	0.3 Nm	0.5 Nm	2 Nm	4 Nm	7 Nm	12 Nm
夹爪上最大扭矩 M_y , 静态	0.3 Nm	0.5 Nm	1 Nm	2 Nm	4 Nm	8 Nm
夹爪上最大扭矩 M_z , 静态	0.3 Nm	0.5 Nm	2 Nm	4 Nm	7 Nm	12 Nm

技术参数

转动惯量

旋转抓手的转动惯量与中心轴的关系（不带手指和负载）。



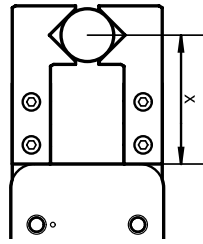
转动惯量 DHRC...	6	10	16	20	25	32
规格						
转动惯量	0.01 kgcm ²	0.04 kgcm ²	0.132 kgcm ²	0.292 kgcm ²	1.311 kgcm ²	3.105 kgcm ²

转动惯量 DHRC...-NO	10	16	20	25	32
规格					
转动惯量	0.044 kgcm ²	0.134 kgcm ²	0.294 kgcm ²	1.316 kgcm ²	3.122 kgcm ²

技术参数

每个夹爪的抓取力 F_{Gr} 与工作压力和杠杆臂 x 的关系

用以下图表能确定抓取力与工作
压力和杠杆臂的关系。
在打开角度范围内，抓取扭矩并
不恒定 → 页码 15



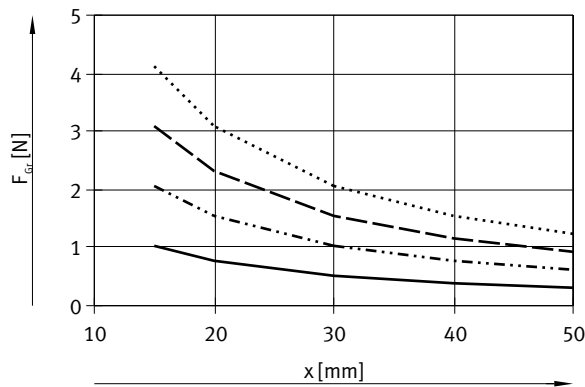
- 2 bar
- - - 4 bar
- - - 6 bar
- 8 bar

注意
选型软件
抓手选型
→ www.festo.com

外部抓取（合拢）

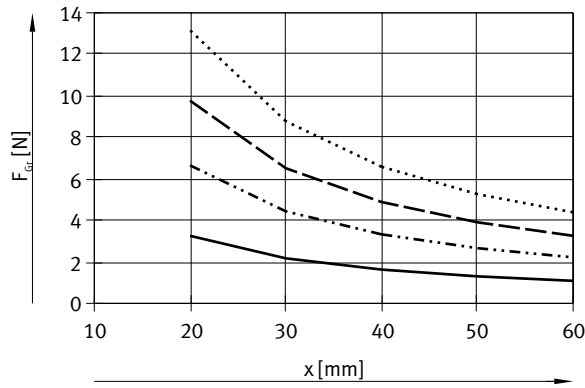
双作用

DHRC-6-A

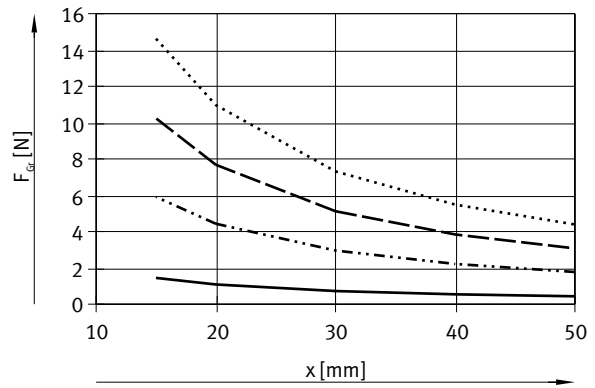


单作用

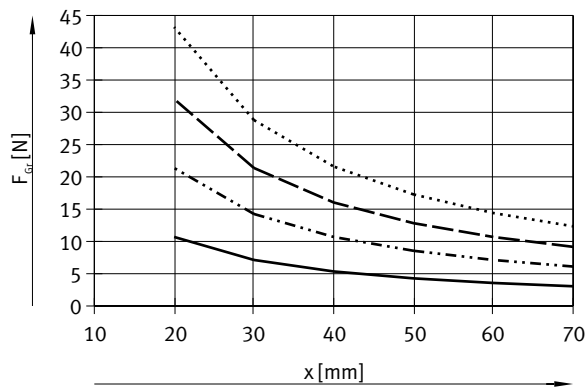
DHRC-10-A



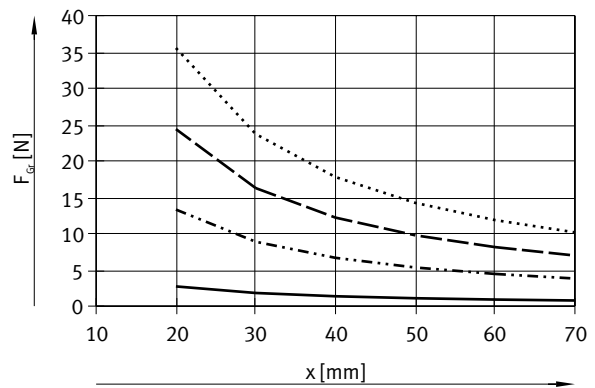
DHRC-10-AS-NO



DHRC-16-A



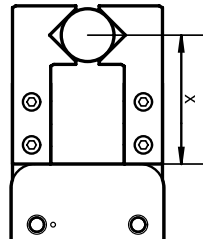
DHRC-16-AS-NO



技术参数

每个夹爪的抓取力 F_{Gr} 与工作压力和杠杆臂 x 的关系

用以下图表能确定抓取力与工作
压力和工作压力的关系。
在打开角度范围内，抓取扭矩并
不恒定 → 页码 15



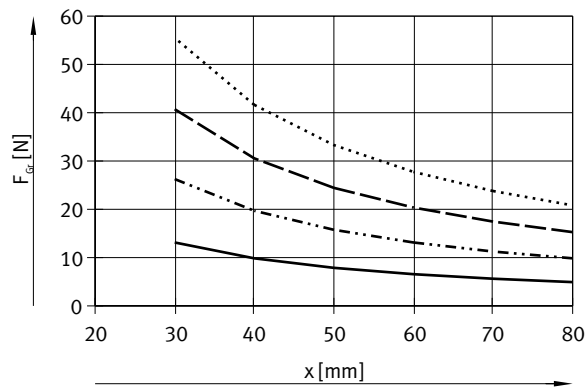
- 2 bar
- - - 4 bar
- - - 6 bar
- 8 bar

注意
选型软件
抓手选型
→ www.festo.com

外部抓取（合拢）

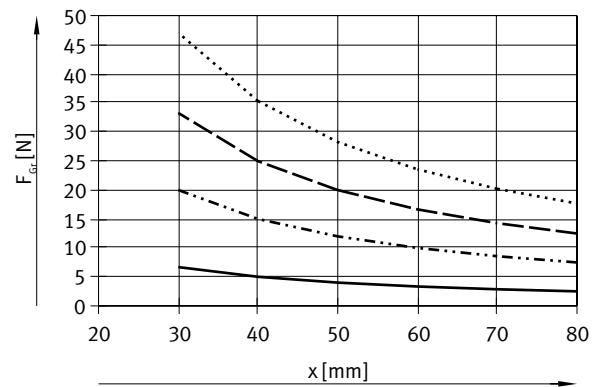
双作用

DHRC-20-A

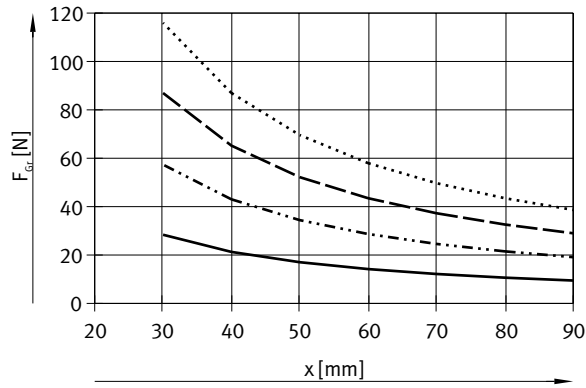


单作用

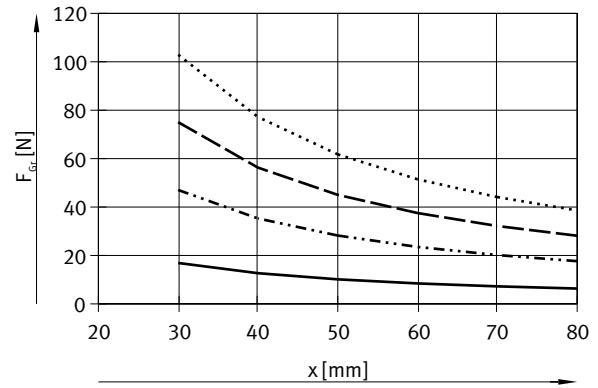
DHRC-20-AS-NO



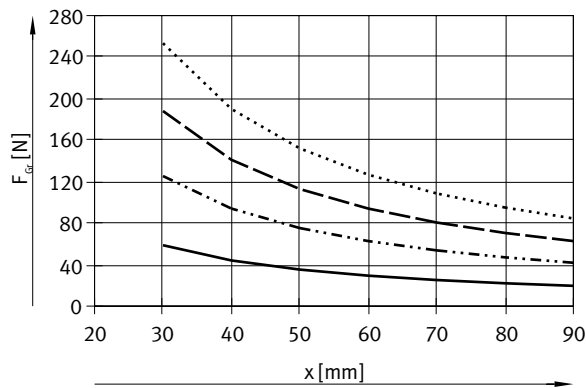
DHRC-25-A



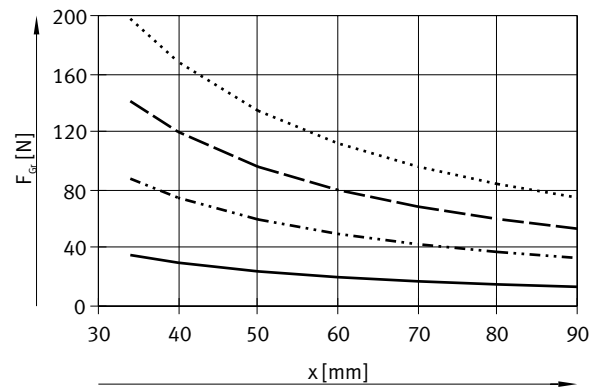
DHRC-25-AS-NO



DHRC-32-A



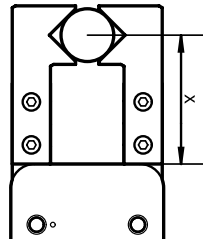
DHRC-32-AS-NO



技术参数

每个夹爪的抓取力 F_{Gr} 与工作压力和杠杆臂 x 的关系

用以下图表能确定抓取力与工作
压力 and 杠杆臂的关系。
在打开角度范围内，抓取扭矩并
不恒定 → 页码 15

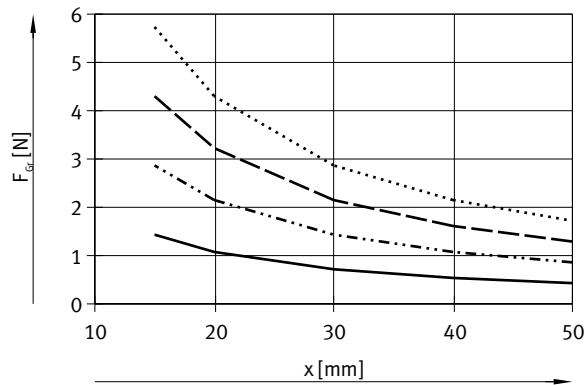


- 2 bar
- 4 bar
- - - 6 bar
- 8 bar

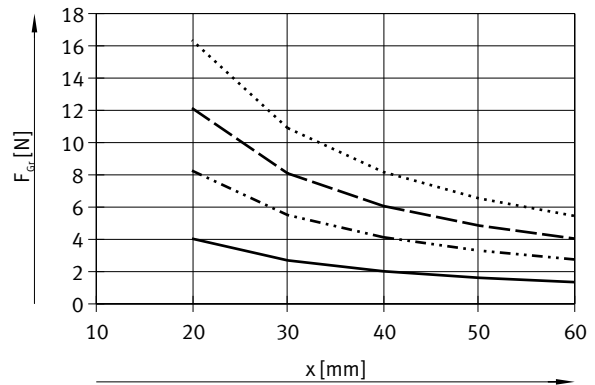
注意
选型软件
抓手选型
→ www.festo.com

内部抓取 (打开) 双作用

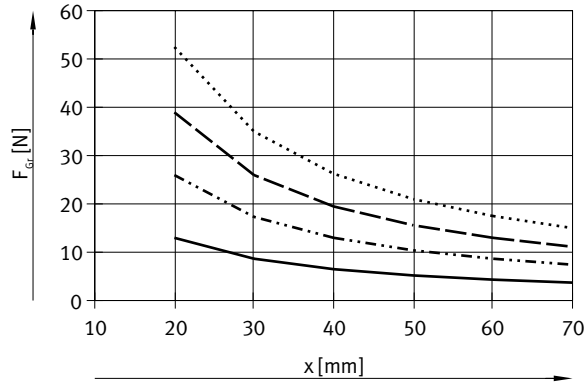
DHRC-6-A



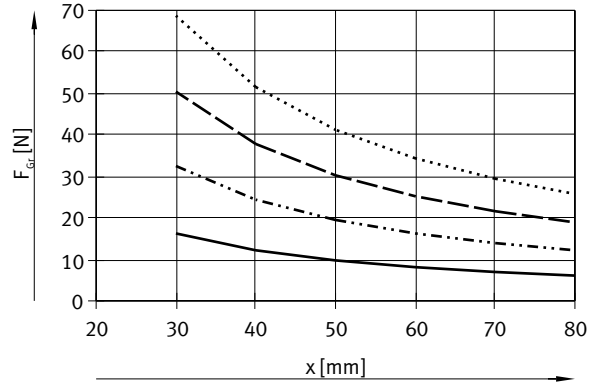
DHRC-10-A



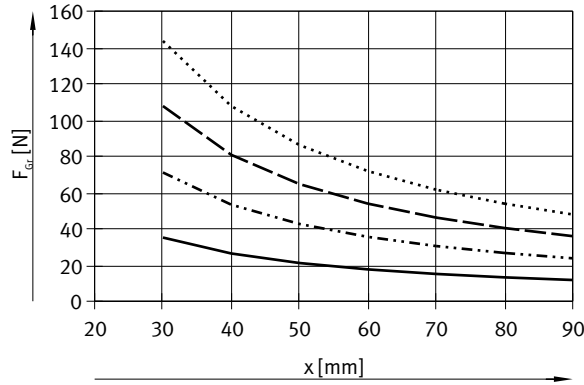
DHRC-16-A



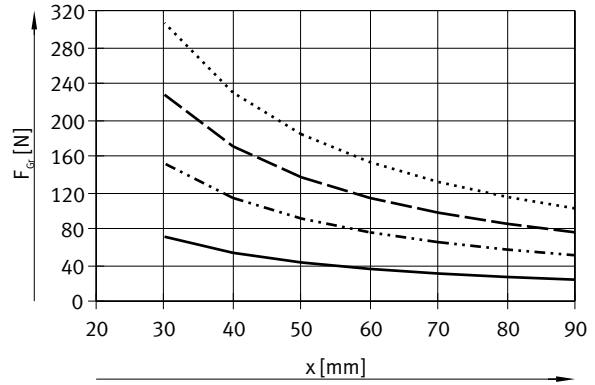
DHRC-20-A



DHRC-25-A



DHRC-32-A



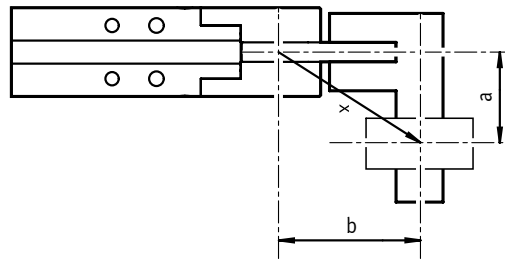
技术参数

6 bar 时，每个夹爪的抓取力 F_{Gr} 与杠杆臂 x 和偏心度 a 和 b 的关系

必须用以下公式计算偏心抓取时的杠杆臂 x ：

$$x = \sqrt{a^2 + b^2}$$

计算得出的数值 x 可以用于从以下图表 (→ 页码 12) 确定抓取力 F_{Gr} 。



计算实例

假设：

距离 $a = 20 \text{ mm}$

距离 $b = 25 \text{ mm}$

求解：

6 bar 时，DHRC-16-A 用作外部抓取抓手时的抓取力

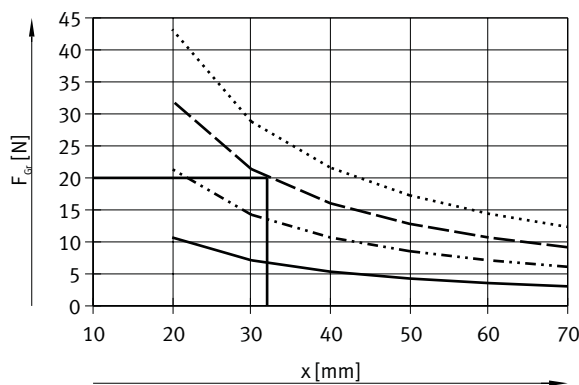
解：

计算杠杆臂 x

$$x = \sqrt{20^2 + 25^2}$$

$$x = 32 \text{ mm}$$

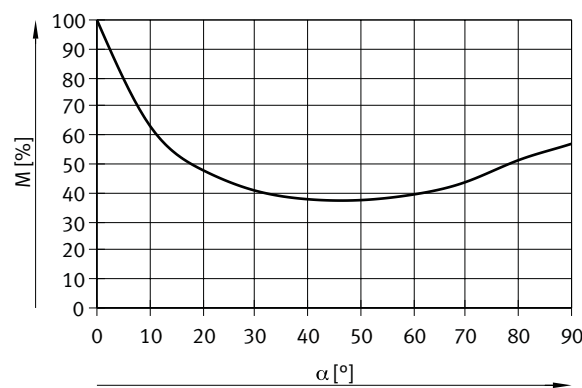
以下图表 (→ 页码 12) 给出的抓取力值 $F_{Gr} = 20 \text{ N}$



扭矩曲线 M 与打开角度 α 的关系

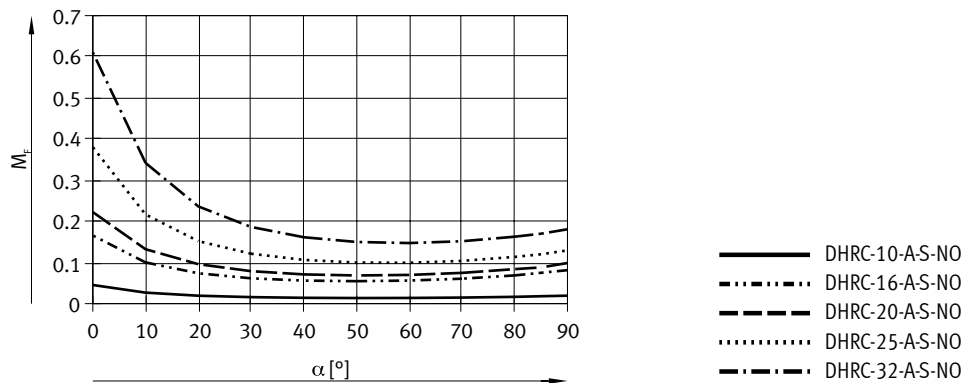
夹爪的驱动原理意味着，在打开角度范围内扭矩并不恒定。从图表中可确定每种情况下可用扭矩的百分比。

打开角度 0° 意为：平行夹爪位置。



技术参数

弹簧扭矩 M_F 与打开角度 α 的关系



计算实际抓取力 $M_{Gr\text{ges}}$ (DHRC-...-NO) 与应用的关系

带集成弹簧的旋转抓手 DHRC-...-NO (打开抓取力保持) 可被用作:

- 单作用抓手
- 带抓取力保持的抓手

要计算可用抓取扭矩 $M_{Gr\text{ges}}$ (每个夹爪), 必须用图表中的数据: 抓取力 F_{Gr} (→ 页码 12/⟨?⟩/⟨?⟩),

$$M_{Gr} = F_{Gr} \cdot x \cdot M \text{ [%]}$$

扭矩曲线 M (→ 页码 15) 和弹簧扭矩 M_F (→ 页码 16) 进行组合计算。

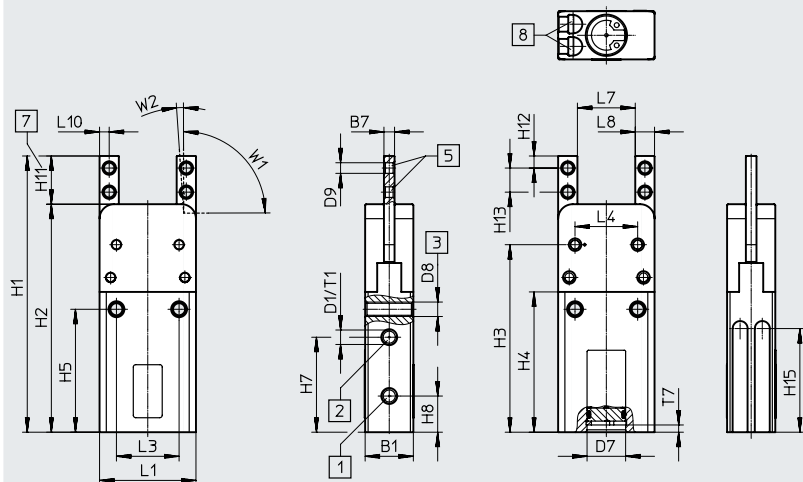
- M_{Gr} 抓取扭矩
- F_{Gr} 每个夹爪的抓取力
- x 杠杆臂
- M 扭矩曲线

技术参数

尺寸

CAD 相关数据 → www.festo.com

DHRC-6



- [1] 气口, 打开
- [2] 气口, 合拢
- [3] 螺纹孔, 用于安装气爪
- [5] 螺纹孔, 用于安装气爪手指
- [7] 安装气爪手指的区域
- [8] C 型槽, 用于接近开关

规格	B1	B7	D1	D7	D8	D9	H1	H2	H3	H4	H5	H7	H8	H11
[mm]	+0,3	-0,01 -0,05		∅ H8										
DHRC-6-A	10	2,2	M3	8	M3	2,2 ^{+0,1}	57,3	47,3	38,9	29,1	25,5	19,7	7,5	10

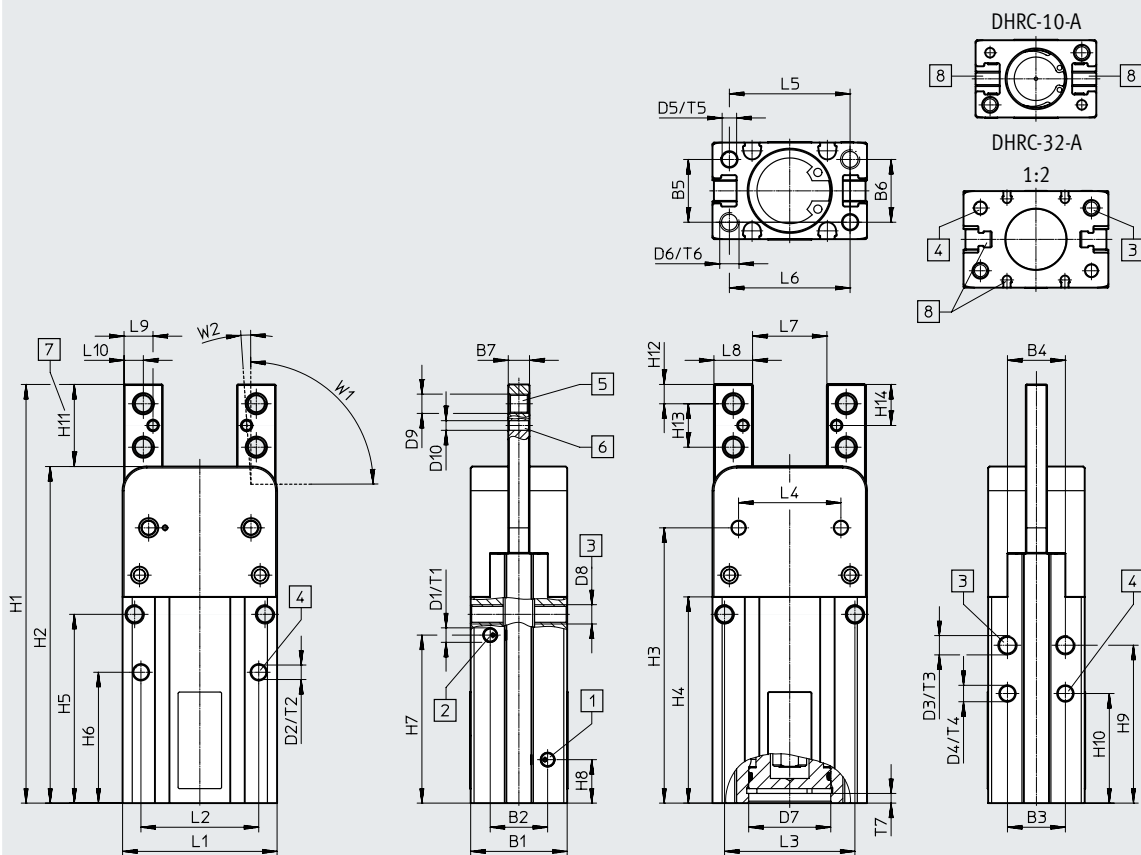
规格	H12	H13	H15	L1	L3	L4	L7	L8	L10	T1	T7	W1	W2
[mm]				+0,3								±2°	+3°
DHRC-6-A	2,5	5	21,5	20	13	13	12	4	2	4,5	1,5	90°	2°

技术参数

尺寸

CAD 相关数据 → www.festo.com

DHRC-10 ... 32



- [1] 气口，打开
- [2] 气口，合拢
- [3] 螺纹孔，用于安装气爪
- [4] 定位孔
- [5] 螺纹孔，用于安装气爪手指
- [7] 安装气爪手指的区域
- [8] DHRC-10:T 型槽，用于接近开关
DHRC-16 ... 32:C 型槽和 T 型槽，用于接近开关

技术参数

规格	B1	B2	B3	B4	B5	B6	B7	D1	D2	D3	D4	D5	D6	D7	D8	D9	D10
[mm]	+0,3		±0,02			±0,02	-0,01 -0,05		∅ H9		∅ H9	∅ H9		∅ H8			∅ +0,02
DHRC-10-A	16	10,8	10,8	10,8	10,8	10,8	3	M3	2	M3	2	2	M3	12	M3	3,2 ^{+0,1}	2
DHRC-10-A-S-NO																	
DHRC-16-A	20	11,9	12	12	13	13	4,4	M3	3	M4	3	3	M4	17	M4	M4	2
DHRC-16-A-S-NO																	
DHRC-20-A	26	15,6	16	14	16,6	17	5,6	M5	4	M5	4	4	M5	21	M5	M5	3
DHRC-20-A-S-NO																	
DHRC-25-A	33	20,4	21	21	20	20	6,6	M5	4	M6	4	4	M6	26	M6	M5	3
DHRC-25-A-S-NO																	
DHRC-32-A	40	24	26	26	26	26	8,6	M5	5	M6	5	5	M6	25	M6	M6	3
DHRC-32-A-S-NO																	

规格	H1	H2	H3	H4	H5	H6	H7	H8	H9	H10	H11	H12	H13	H14	L1	L2	L3
[mm]						+0,1				+0,1					+0,3	±0,02	
DHRC-10-A	69,2	53,6	43,8	-	27,5	17,5	21,5	7	22	14,4	15,6	3,5	8,6	7,8	25	18	18,6
DHRC-10-A-S-NO	75	59,4	49,6		33,3	23,3	27,3		27,8	20,2							
DHRC-16-A	86,7	69,7	57	42,7	39,1	27,1	34,8	9	32,7	22,7	17	4	9	8,5	32	24,4	27
DHRC-16-A-S-NO																	
DHRC-20-A	101,2	82,2	66,9	48,7	44,6	30,6	38,6	10,2	37,6	25,6	19	5	5	9,5	40	28,4	31,6
DHRC-20-A-S-NO																	
DHRC-25-A	122,6	99,6	79,9	58,1	53,4	38,4	46,4	10,5	45,4	33,4	23	5,5	12	11,5	50	37,2	37,4
DHRC-25-A-S-NO																	
DHRC-32-A	141,8	113,8	89,8	61,8	57,3	39,8	49,3	11	48,3	35,3	28	6	16	14	60	46	46
DHRC-32-A-S-NO																	


规格	L4	L5	L6	L7	L8	L9	L10	T1	T2	T3	T4	T5	T6	T7	W1	W2
[mm]		±0,02				±0,025									±2°	+3°
DHRC-10-A	15,8	19	19	13	6	3	3	4	3	4	3	3	4	1,5	90°	2°
DHRC-10-A-S-NO																
DHRC-16-A	21,2	25	25	15,4	8	6	4	4,5	4	4,5	3	3	6	2	90°	2°
DHRC-16-A-S-NO																
DHRC-20-A	26,8	31	30	22	9	4,5	6	4	4	8	4	4	10	2	90°	2°
DHRC-20-A-S-NO																
DHRC-25-A	33	38	38	29,4	10	5	5	4	4	10	4	4	12	2	90°	2°
DHRC-25-A-S-NO																
DHRC-32-A	39,8	46	46	34,4	12	6	6	7,5	5	10	5	5	13	2	90°	2°
DHRC-32-A-S-NO																


订货数据

订货数据 规格 [mm]	双作用		单作用，带抓取力保持 打开	
	订货号	型号	订货号	型号
6	8125285	DHRC-6-A	-	
10	8125472	DHRC-10-A	8133559	DHRC-10-A-S-NO
16	8128723	DHRC-16-A	8128721	DHRC-16-A-S-NO
20	8128697	DHRC-20-A	8128698	DHRC-20-A-S-NO
25	8128142	DHRC-25-A	8133557	DHRC-25-A-S-NO
32	8128107	DHRC-32-A	8133558	DHRC-32-A-S-NO



附件

接近开关，用于规格 6, 16 ... 32



订货数据 - 接近开关，用于 C 型槽，磁阻式							技术参数 → Internet: smt
	安装方式	电接口 连接方向	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号	
常开触点							
	从上方插入槽内	电缆, 3芯, 同轴向	PNP	2.5	551373	SMT-10M-PS-24V-E-2.5-L-OE	
		插头 M8x1, 3针, 同轴向		0.3	551375	SMT-10M-PS-24V-E-0.3-L-M8D	
		电缆, 3芯, 横向	NPN	2.5	551374	SMT-10M-PS-24V-E-2.5-Q-OE	
		插头 M8x1, 3针, 横向		0.3	551376	SMT-10M-PS-24V-E-0.3-Q-M8D	

订货数据 - 接近开关，用于 C 型槽，磁阻式							技术参数 → Internet: smt
	安装方式	电接口 连接方向	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号	
常开触点							
	从端部插入槽内	电缆, 3芯, 横向	PNP	2.5	547862	SMT-10G-PS-24V-E-2.5Q-OE	
		插头 M8x1, 3针, 横向		0.3	547863	SMT-10G-PS-24V-E-0.3Q-M8D	
		电缆, 3芯, 横向	NPN	2.5	8065030	SMT-10G-NS-24V-E-2.5Q-OE	
		插头 M8x1, 3针, 横向		0.3	8065029	SMT-10G-NS-24V-E-0.3Q-M8D	

接近开关，用于规格 10 ... 32

订货数据 - 接近开关，用于 T 型槽，磁阻式							技术参数 → Internet: smt
	安装方式	电接口 连接方向	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号	
常开触点							
	从上方插入槽内， 短型	电缆, 3芯, 同轴向	PNP	2.5	574335	SMT-8M-A-PS-24V-E-2.5-OE	
		插头 M8x1, 3针, 同轴向		0.3	574334	SMT-8M-A-PS-24V-E-0.3-M8D	
		插头 M12x1, 3针, 同轴向		0.3	574337	SMT-8M-A-PS-24V-E-0.3-M12	
		电缆, 3芯, 同轴向	NPN	2.5	574338	SMT-8M-A-NS-24V-E-2.5-OE	
		插头 M8x1, 3针, 同轴向		0.3	574339	SMT-8M-A-NS-24V-E-0.3-M8D	
常闭触点							
	从上方插入槽内， 短型	电缆, 3芯, 同轴向	PNP	7.5	574340	SMT-8M-A-PO-24V-E-7.5-OE	

订货数据 - 接近开关，用于 T 型槽，磁阻式							技术参数 → Internet: smt
	安装方式	电接口 连接方向	开关输出	电缆长度 [m]	订货号	型号	
常开触点							
	从端部插入槽内	电缆, 3芯, 横向	PNP	2.5	547859	SMT-8G-PS-24V-E-2.5Q-OE	
		插头 M8x1, 3针, 横向		0.3	547860	SMT-8G-PS-24V-E-0.3Q-M8D	
		电缆, 3芯, 横向	NPN	2.5	8065028	SMT-8G-NS-24V-E-2.5Q-OE	
		插头 M8x1, 3针, 横向		0.3	8065027	SMT-8G-NS-24V-E-0.3Q-M8D	

订货数据 - 连接电缆							技术参数 → Internet: nebu
	电接口，左侧	电接口，右侧	电缆长度 [m]	订货号	型号		
	直列式插座, M8x1, 3针	电缆, 开放式, 3芯	2.5	541333	NEBU-M8G3-K-2.5-LE3		
			5	541334	NEBU-M8G3-K-5-LE3		
	直列式插座, M12x1, 5针	电缆, 开放式, 3芯	2.5	541363	NEBU-M12G5-K-2.5-LE3		
			5	541364	NEBU-M12G5-K-5-LE3		
	直角式插座, M8x1, 3针	电缆, 开放式, 3芯	2.5	541338	NEBU-M8W3-K-2.5-LE3		
			5	541341	NEBU-M8W3-K-5-LE3		
	直角式插座, M12x1, 5针	电缆, 开放式, 3芯	2.5	541367	NEBU-M12W5-K-2.5-LE3		
			5	541370	NEBU-M12W5-K-5-LE3		


附件

位置变送器，用于规格 10 ... 32

位置变送器持续感测活塞位置。
其模拟量输出信号与活塞位置成正比。


订货数据 - 位置变送器，用于 T 型槽

技术参数 → Internet: position transmitter

	位置感测范围	模拟量输出 [V]	[mA]	安装方式	电接口	电缆长度 [m]	订货号	型号
	0 ... 40	0 ... 10	-	从上方插入槽内	插头 M8x1, 4针, 同轴向	0.3	553744	SMAT-8M-U-E-0.3-M8D



订货数据 - 位置变送器，用于 T 型槽

技术参数 → Internet: sdas

	简要说明	安装方式	电接口	电缆长度 [m]	订货号	型号
	两种工作模式可选: • 两个可调节开关输出 • IO-Link	从上方插入槽内	插头 M8x1, 4针, 同轴向	0.3	8063974	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-0.3-M8
			电缆, 开放式	2.5	8063975	SDAS-MHS-M40-1L-PNLK-PN-E-2.5-LE

订货数据 - 连接电缆

技术参数 → Internet: nebu

	电接口, 左侧	电接口, 右侧	电缆长度 [m]	订货号	型号
	直列式插座, M8x1, 4针	电缆, 开放式, 4芯	2.5	541342	NEBU-M8G4-K-2.5-LE4
			5	541343	NEBU-M8G4-K-5-LE4
	直角式插座, M8x1, 4针	电缆, 开放式, 4芯	2.5	541344	NEBU-M8W4-K-2.5-LE4
			5	541345	NEBU-M8W4-K-5-LE4