



ABSODEX GS·S类型驱动器

通用规格

项目	机种	
	GS类型 驱动器 AX9000GS	S类型驱动器 AX9 S
电源电压	1.AC200V - 10% - AC230V + 10% 三相 (标准) 2.AC100V - 10% - AC115V + 10% 单相 (-J1: 选择项)	
电源频率	50/60 Hz	
构造	驱动器、控制器、整体型 (开放型)	
使用环境温度范围	0 ~ 50	
使用环境湿度范围	20 ~ 90%RH (不得结露)	
保存环境温度范围	-20 ~ 80	
保存环境湿度范围	20 ~ 90%RH (不得结露)	
环境氛围	无腐蚀性气体、无粉尘	
耐噪声	1000V (P-P)、脉冲宽1 μsec、经受 1 n sec	
耐振动	4.9m/s ²	
质量	约2kg	

注1 最大扭矩50N·m以下的机种在AC200~230V下可以使用。

电源容量·制动器容量

GS类型驱动器

马达型号	驱动器型号	电源容量(KVA)		制动器容量
		最大值	额定值	额定电流(A)
AX2006G	AX9000GS	0.8	0.5	10
AX2012G		1.0	0.5	
AX2018G、AX4022G		1.5	0.5	
AX4045G		2.0	0.8	
AX4075G				

S类型驱动器

马达型号	驱动器型号	电源容量(KVA)		制动器容量
		最大值	额定值	额定电流(A)
AX 006	AX9006S	0.8	0.5	10
AX 009、AX 012	AX9009S、AX9012S	1.0	0.5	
AX 021、AX 022	AX9021S、AX9022S	1.5	0.5	
AX 045、AX 042	AX9045S、AX9042S	2.0	0.8	
AX 070、AX 075	AX9070S、AX9075S			

CN3输入信号

针脚编号	信号名称	逻辑	判断
1~2	外部电源输入 +24V ± 10%		
3~4	外部电源输入 GND		
5	程序编号选择输入 (位0)	正	level
6	程序编号选择输入 (位1)	正	level
7	程序编号选择输入 (位2)	正	level
8	程序编号选择输入 (位3)	正	level
9	程序编号选择输入 (位4) /程序编号设定输入2位数	正	Level edge
10	程序编号设定输入1位数	正	edge
11	重新设定输入	正	edge
12	原点复归指令输入	正	edge
13	启动输入	正	edge
14	程序停止输入	正	edge
15	连续回转停止输入	正	edge
16	响应输入	正	edge
17	紧急停止输入	负	level
18	制动器解除输入	正	level

CN3脉冲系列输入信号

针脚编号	信号名称
19	PULSE/UP/A相
20	-PULSE/-UP/-A相
21	DIR/DOWN/B相
22	-DIR/-DOWN/-B相

性能规格

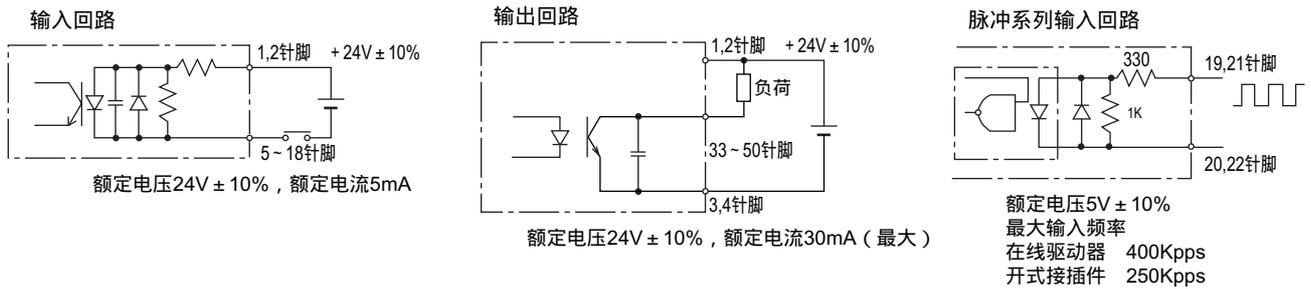
项目	内容
控制轴数	1轴, 540672脉冲/1圈 (名称: A轴)
角度设定单位	° (度)、脉冲、分度数
角度最小设定单位	0.001°、脉冲
速度设定单位	秒、rpm
速度设定范围	0.01 ~ 100秒 / 0.01 ~ 100rpm (S类型) 0.01 ~ 100秒 / 0.01 ~ 300rpm (注) GS类型 (注) 最高转速因马达而异
等分数	1 ~ 255
最大指令值	7位数值输入 ±9999999
定时	0.01秒 ~ 99.99秒
程序语言	NC语言
编程方法	对话终端、使用微机通过RS232C接口 设定数据
运转模式	自动、MDI、jog、singleblock、 servo off、pulse row系列输入模式
坐标	绝对、增量《5种》
加速度曲线	变形正弦 (MS)、变形等速 (MC·MC2)、 变形梯形 (MT)、变形梯形正弦 (TR)
说明显示	由LED显示电源能量
动作显示	由7个半位LED显示
通讯界面	根据RS232C
I/O信号	<输入> 原点复归指令、重新设定、启动、停止、连续回转停止、响 应、程序编号选择、制动器解除、程序编号设定、脉冲系列输入 <输出> 报警1、2、位置决定終了、到位、启动输入维持、M编码8 点、索引途中1 (Z相输出)、索引途中2、定时、M编码读 取、分割位置读取
程序容量	约6000文字 (256个)
电子过热	马达的过热保护

CN3输入信号

针脚编号	信号名称	逻辑
33	M编码输出 (位0)	正
34	M编码输出 (位1)	正
35	M编码输出 (位2)	正
36	M编码输出 (位3)	正
37	M编码输出 (位4)	正
38	M编码输出 (位5)	正
39	M编码输出 (位6)	正
40	M编码输出 (位7)	正
41	到位输出	正
42	位置决定終了输出	正
43	启动输入维持输出	正
44	报警输出1	负
45	报警输出2	负
46	索引途中1/Z相输出 (脉冲系列输入模式)	正
47	索引途中2	正
48	定时输出 (注3)	正
49	分割位置读取输出	正
50	M编码读取输出	正

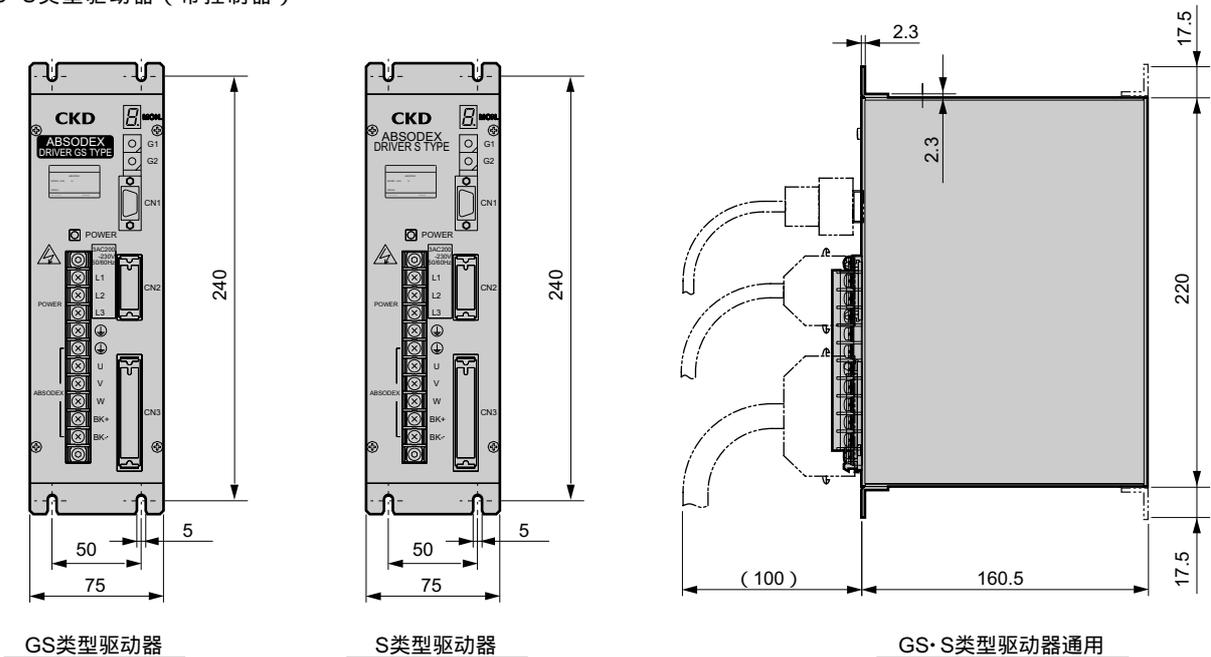
注3 连续回转方向是CCW方向の場合 不能使用定时输出。

CN3输入、输出回路规格



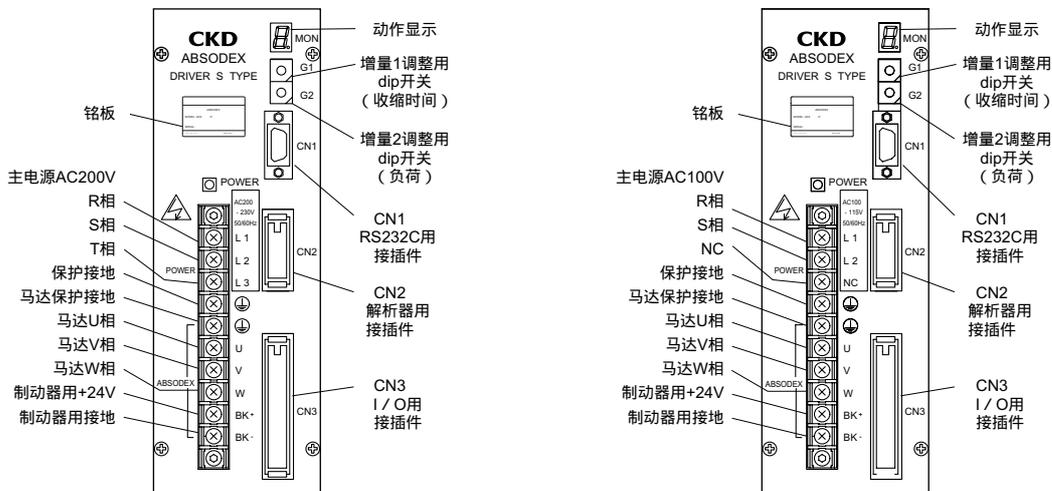
外形尺寸图

GS·S类型驱动器 (带控制器)



面板说明 注) GS 类型驱动器和S类型驱动器的前部面板的设计不同。

GS·S类型驱动器 (带控制器)



AC200V (50 / 60Hz) 用
(最大转矩75N·m以下
可以使用调节器)

AC100V (50 / 60Hz) 用
(最大转矩50N·m以下
可以使用调节器)